



## ROBOTIQUE EN ESSAIM

# Une avancée méthodologique

La robotique en essaim est une approche prometteuse pour coordonner de grands groupes de robots. Cependant, le manque d'une méthodologie générale pour la conception de comportements collectifs entrave son application dans le monde réel. C'est à ce problème que se sont attaqués Mauro Birattari, Antoine Ligot et Ken Hasselmann (IRIDIA).

Dans leur dernier article, publié dans «Nature Machine Intelligence», ils distinguent deux types d'approche pour la conception par optimisation: la conception semi-automatique et la conception entièrement automatique. Une avancée méthodologique majeure pour les recherches futures.